

**Harmonogram zajęć dla II roku Robotyzacji procesów wytwórczych  
Studia stacjonarne I stopnia (inż.) - semestr trzeci (zimowy) - rok akademicki 2024/2025**

| Godz.        | GWY=GCW |  |   |  |
|--------------|---------|--|---|--|
|              | GLA01   | GLA02  |   |  |
| PONIEDZIAŁEK | 8 - 9   | Podstawy elektroniki - lab - mgr Michał Świątlicki;<br>R519D, 6-15 t., w g. 8:00-10:15   | Wytrzymałość materiałów - lab - mgr inż. Izabela Korzec-Strzałka; R409                  |  |
|              | 9 - 10  |  |   |  |
|              | 10 - 11 | Podstawy programowania - lab - dr Marek Błaszczak; R511                                  | Podstawy elektroniki - lab - mgr Michał Świątlicki;<br>R519D, 6-15 t., w g. 10:30-12:45 |  |
|              | 11 - 12 |  |   |  |
|              | 12 - 13 |  |   |  |
|              | 13 - 14 |  |   |  |
|              | 14 - 15 |  |   |  |
|              | 15 - 16 | Podstawy programowania - lab - dr Marek Błaszczak; R511                                  |   |  |
|              | 16 - 17 |  |   |  |
|              | 17 - 18 |  |   |  |
|              | 18 - 19 |  |   |  |
| 19 - 20      |         |  |   |  |
|              |         |  |   |  |
| WTOREK       | 8 - 9   | Wytrzymałość materiałów - ćw - mgr inż. Izabela Korzec-Strzałka; M-VIII                  |   |  |
|              | 9 - 10  |  |   |  |
|              | 10 - 11 | Komputerowe modelowanie zjawisk i procesów - W - dr inż. Jakub Skoczylas; M216, 1t.      |   |  |
|              | 11 - 12 | Podstawy obróbki ubytkowej - W - dr inż. Agnieszka Skoczylas; M216, 2t.                  |   |  |
|              | 12 - 13 | Komputerowe modelowanie zjawisk i procesów - lab -<br>dr inż. Jakub Skoczylas; M401, 2t. |   |  |
|              | 13 - 14 |  |   |  |
|              | 14 - 15 |  |   |  |
|              | 15 - 16 |  |   |  |
|              | 16 - 17 |  |   |  |
|              | 17 - 18 |  |   |  |
|              | 18 - 19 |  |   |  |
| 19 - 20      |         |  |   |  |
| ŚRODA        | 8 - 9   | Podstawy obróbki ubytkowej - proj - dr inż. Krzysztof Ciecieląg; R203, 1t.               | Podstawy obróbki ubytkowej - lab - dr inż. Krzysztof Ciecieląg; R203, 2t.               |  |
|              | 9 - 10  |  |   |  |
|              | 10 - 11 | Podstawy obróbki ubytkowej - lab - dr inż. Jakub Matuszak; R203, 1t.                     | Podstawy obróbki ubytkowej - proj - dr inż. Jakub Matuszak; R203, 2t.                   |  |
|              | 11 - 12 |  |   |  |
|              | 12 - 13 | Podstawy programowania - proj - dr Marek Błaszczak; R511, 1t.                            | Podstawy programowania - proj - dr Marek Błaszczak; R511, 2t.                           |  |
|              | 13 - 14 |  |   |  |
|              | 14 - 15 |  |   |  |
|              | 15 - 16 |  |   |  |
|              | 16 - 17 |  |   |  |
|              | 17 - 18 |  |   |  |
|              | 18 - 19 |  |   |  |
| 19 - 20      |         |  |   |  |
| CZWARTEK     | 8 - 9   | Wytrzymałość materiałów - W - dr inż. Tomasz Kaźmir; M-XIV                               |   |  |
|              | 9 - 10  |  |   |  |
|              | 10 - 11 | Podstawy elektroniki - W - dr hab. Wiesław Polak, profesor uczelni; M-VII                |   |  |
|              | 11 - 12 |  |   |  |
|              | 12 - 13 | Napędy elektryczne w robotyce - W - dr inż. Jacek Caban; M216, 1t.                       |   |  |
|              | 13 - 14 | Podstawy programowania - W - dr Marek Błaszczak; M216, 2t.                               |   |  |
|              | 14 - 15 | Język nowożytny IV - ćw - M-IV   |   |  |
|              | 15 - 16 |  |   |  |
|              | 16 - 17 |  |   |  |
|              | 17 - 18 |  |   |  |
|              | 18 - 19 |  |   |  |
| 19 - 20      |         |  |   |  |
| PIĄTEK       | 8 - 9   | Napędy pneumatyczne i hydrauliczne - W - dr inż. Jacek Domińczuk; M-XIII                 |   |  |
|              | 9 - 10  |  |   |  |
|              | 10 - 11 | Napędy pneumatyczne i hydrauliczne - lab -<br>dr inż. Jacek Domińczuk; M602 oraz M701    | Napędy elektryczne w robotyce - lab -<br>mgr inż. Mateusz Adam Waśkowicz; R210          |  |
|              | 11 - 12 |  |   |  |
|              | 12 - 13 | Napędy elektryczne w robotyce - lab -<br>mgr inż. Mateusz Adam Waśkowicz; R210           | Napędy pneumatyczne i hydrauliczne - lab -<br>dr inż. Jacek Domińczuk; M602 oraz M701   |  |
|              | 13 - 14 |  |   |  |
|              | 14 - 15 | Wytrzymałość materiałów - lab - dr inż. Tomasz Kaźmir; R409                              |   |  |
|              | 15 - 16 |  |   |  |
|              | 16 - 17 |  |   |  |
|              | 17 - 18 |  |   |  |
|              | 18 - 19 |  |   |  |
| 19 - 20      |         |  |   |  |