

Harmonogram zajęć dla IV roku Mechatroniki

Studia stacjonarne I stopnia (inż.) - semestr siódmy (zimowy) - rok akademicki 2025/2026

		GWY			
	Godz.	GĆW01		GĆW02	
		GLA01	GLA02	GLA03	GLA04
PONIEDZIAŁEK	8 - 9		Systemy mikroelektromechaniczne - lab - dr inż. Andrzej Kociubiński; E410; 1-10t. w g. 8.00-10.15		
	9 -10				
	10 - 11	Systemy mikroelektromechaniczne - lab - dr inż. Andrzej Kociubiński; E410; 1-10t. w g. 10.30-12.45		Kompatybilność elektromagnetyczna systemów mechatronicznych - lab - dr inż. Paweł Mazurek, prof. uczelni; CI405; 6-10t., w g. 10.30-12.45	
	11 - 12				
	12 - 13				
	13 - 14	Kompatybilność elektromagnetyczna systemów mechatronicznych - lab - dr inż. Paweł Mazurek, prof. uczelni; CI405; 6-10t., w g. 13.00-15.15		Systemy mikroelektromechaniczne - lab - dr inż. Andrzej Kociubiński; E410; 1-10t. w g. 13.00-15.15	
	14 - 15				
	15 - 16			Systemy mikroelektromechaniczne - lab - dr inż. Andrzej Kociubiński; E410; 1-10t. w g. 15.30-17.45	
	16 - 17				
	17 - 18				
	18 - 19				
	19 - 20				
WTOREK	8 - 9		Podstawy robotyki - lab - dr inż. Paweł Stączek; R210, 1 -10t., w g. 8:00-10:15		Kompatybilność elektromagnetyczna systemów mechatronicznych - lab - mgr inż. Aleksander Chudy; CI405; 6-10t. w g. 8.00-10.15
	9 -10				
	10 - 11		Kompatybilność elektromagnetyczna systemów mechatronicznych - lab - mgr inż. Aleksander Chudy; CI405; 6-10t., w g. 10.30-12.45		Podstawy robotyki - lab - dr inż. Paweł Stączek; R210, 1 -10t., w g. 10:30-12:45
	11 - 12				
	12 - 13				
	13 - 14	Projekt inżynierski II - proj - dr inż. A. Kociubiński; g.13.00 - 15.15; E310, 1-10t.			
	14 - 15				
	15 - 16				
	16 - 17	Projekt inżynierski II - proj - dr inż. Przemysław Filipek; R520c, 1-10t.			
	17 - 18				
	18 - 19				
	19 - 20				
ŚRODA	8 - 9	Bezpieczeństwo użytkowania urządzeń elektrycznych - W - dr inż. Sylwester Adamek; All, 1-10t., w g. 8:00-10:15			
	9 -10				
	10 - 11	Systemy mikroelektromechaniczne - W - dr inż. Andrzej Kociubiński; All, 1-10t., w g. 10:30-12:45			
	11 - 12				
	12 - 13				
	13 - 14	Kompatybilność elektromagnetyczna systemów mechatronicznych - W - dr inż. Paweł Mazurek, prof. uczelni; All; 1-10t., w g. 13.00 - 15.15			
	14 - 15				
	15 - 16	Podstawy robotyki - W - prof. dr hab. inż. Grzegorz Litak; All, 6-10t., w g.15.30 - 17.45 (1/2 przedmiotu)			
	16 - 17				
	17 - 18				
	18 - 19				
	19 - 20				
CZWARTEK	8 - 9				Wirtualne systemy sterowania i nadzoru - lab - dr inż. Sebsatian Styła; CI415; 1-10t. w g. 08.00-10.15
	9 -10				
	10 - 11		Wirtualne systemy sterowania i nadzoru - lab - dr inż. Sebsatian Styła; CI415; 1-10t. w g. 10.30-12.45	Podstawy robotyki - lab - dr inż. Paweł Stączek; R210, 1 -10t.,w g. 10.30-12.45	
	11 - 12				
	12 - 13				
	13 - 14	Podstawy robotyki - lab - dr inż. Paweł Stączek; R210, 1 -10t., w g. 13:00-15:15		Wirtualne systemy sterowania i nadzoru - lab - dr inż. Marcin Buczaj; CI415; 1-10t. w g. 13.00-15.15	
	14 - 15				
	15 - 16	Wirtualne systemy sterowania i nadzoru - lab - dr inż. Marcin Buczaj; CI415; 1-10t. w g. 15.30-17.45			
	16 - 17				
	17 - 18				
	18 - 19				
	19 - 20				
PIĄTEK	8 - 9	Seminarium - dr inż. Łukasz Jedliński; M206, 1-5t., w g. 8:00-10:00 (łącznie 10h) Seminarium - dr hab inż. Jarosław Pytka, prof. uczelni; M403 1-5t., w g. 8:00-10:00 (łącznie 10h) Seminarium - dr hab inż. Andrzej Kotyra; E410, 1-5t., w g. 8:00-10:00 (łącznie 10h) Seminarium - dr inż. Paweł Mazurek; CI 415, 1-5t., w g. 8:00-10:00 (łącznie 10h)			
	9 -10				
	10 - 11	Wirtualne systemy sterowania i nadzoru - W - dr inż. Marcin Buczaj; M XIII, 1-10t., w g. 10:30-12:45			
	11 - 12				
	12 - 13				
	13 - 14	Projekt inżynierski II - proj - dr inż. Paweł Mazurek, prof. uczelni; g.13.00 - 15.15; sala CI 415, 1-10t.			
	14 - 15				
	15 - 16				
	16 - 17				
	17 - 18				
	18 - 19				
	19 - 20				